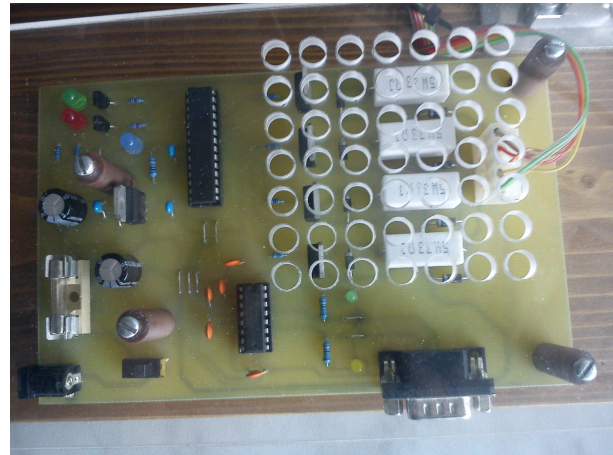
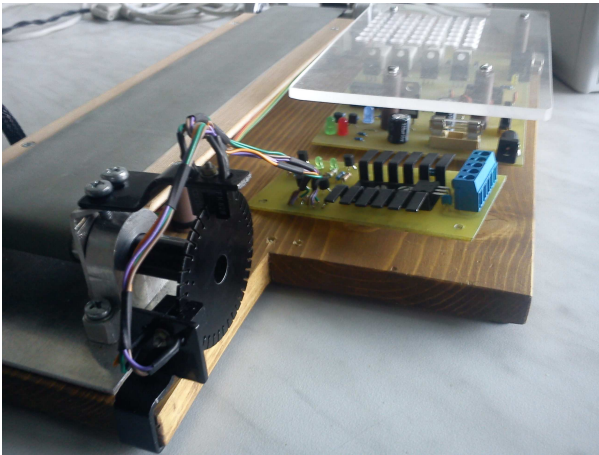


Dopravník se snímačem polohy

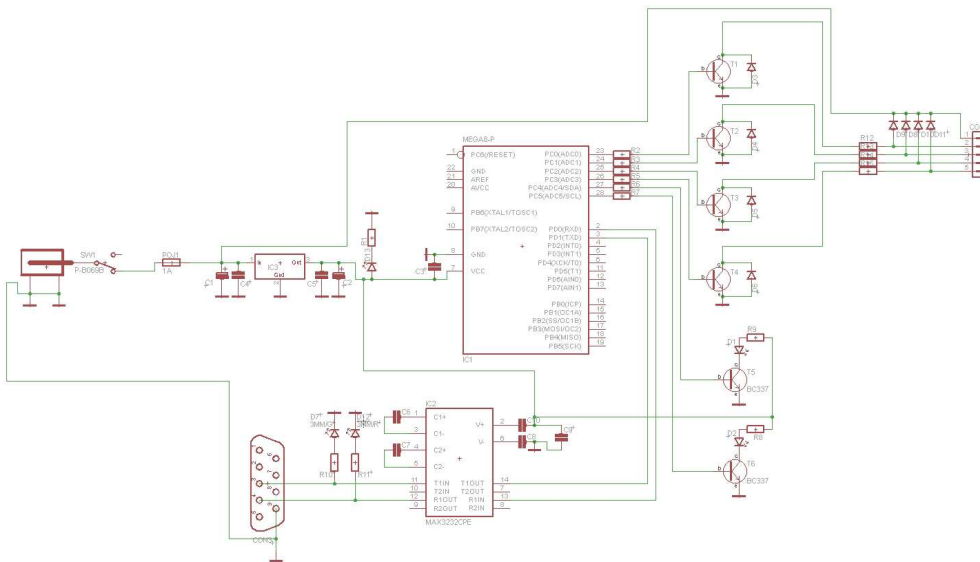


Třída: C4.S
Příjmení: Lazor, Veselý
Jméno: Petr, Jan
E-mail: petr.lazor@seznam.cz
Název: Dopravník se snímačem polohy
Popis: řízení dopravníku pomocí PLC
s možností odměřování vzdálenosti posunutí
Vedoucí: Paul
Oponent: Šindelář
Sekce: Automatizace

Obrázek soutěžního výrobku:



Elektrické schéma:



Popis: Tato maturitní práce se zabývá řízením pásového dopravníku programovatelným logickým obvodem (PLC). Dopravník je poháněn unipolárním krokovým motorem, který ovládá mikroprocesor Atmega8 a je jednou z nejdůležitějších součástí celé práce, protože zároveň umožňuje komunikaci s PLC přes sériovou linku. Cílem je především ověření obecných znalostí z elektrotechniky, stejně tak znalostí mikroprocesorové techniky a programování v jazyce C a nakonec, použití vývojového prostředí Mosaic a jazyka ST pro programování PLC. Dopravník obsahuje inkrementální snímač polohy, který umožňuje odměřování polohy. Signály ze snímače zpracovává PLC.

Vyjádření poroty: